

Algoritmos y Estructuras de Datos I

Digesto para la Programación Imperativa

Relación entre Terna de Hoare y Weakest Precondition

$$\{P\} S \{Q\} \equiv P \Rightarrow wp.S.Q$$

1. Skip

Verificación con Terna de Hoare:

$$\{P\} \text{skip} \{Q\} \equiv P \Rightarrow Q$$

Weakest Precondition:

$$wp.\text{skip}.Q \equiv Q$$

Verificación con Weakest Precondition:

$$\{P\} \text{skip} \{Q\} \equiv P \Rightarrow wp.\text{skip}.Q$$

Programa anotado:

```
⋮  
{Q}  
skip  
{Q}  
⋮
```

2. Asignación

Verificación con Terna de Hoare:

$$\{P\} x_1, \dots, x_n := E_1, \dots, E_n \{Q\} \equiv P \Rightarrow Q(x_1 \leftarrow E_1, \dots, x_n \leftarrow E_n)$$

Nota: “ \leftarrow ” es el reemplazo sintáctico de una variable por una expresión.

Weakest Precondition:

$$wp.(x_1, \dots, x_n := E_1, \dots, E_n).Q \equiv Q(x_1 \leftarrow E_1, \dots, x_n \leftarrow E_n)$$

Verificación con Weakest Precondition:

$$\{P\} x_1, \dots, x_n := E_1, \dots, E_n \{Q\} \equiv P \Rightarrow wp.(x_1, \dots, x_n := E_1, \dots, E_n).Q$$

Programa anotado:

```
⋮  
{Q(x_1 ← E_1, …, x_n ← E_n)}  
x_1, …, x_n := E_1, …, E_n  
{Q}  
⋮
```

3. Secuenciación, composición o concatenación (;):

Verificación con Terna de Hoare:

$$\{P\} S;T \{Q\} \equiv \text{Existe } R \text{ tal que } \{P\} S \{R\} \wedge \{R\} T \{Q\}$$

Weakest Precondition:

$$wp.(S;T).Q \equiv wp.S.(wp.T.Q)$$

Verificación con Weakest Precondition:

$$\{P\} S;T \{Q\} \equiv P \Rightarrow wp.(S;T).Q$$

Programa anotado:

$$\begin{array}{c} \vdots \\ \{wp.S.(wp.T.Q)\} \\ S; \\ \{wp.T.Q\} \\ T \\ \{Q\} \\ \vdots \end{array}$$

4. Condicional o alternativa (if):

Verificación con Terna de Hoare:

$$\begin{array}{ll} \{P\} \text{ if } B_1 \rightarrow S_1 \{Q\} & \equiv P \Rightarrow (B_1 \vee B_2 \vee \dots \vee B_n) \\ \square B_2 \rightarrow S_2 & \wedge \{B_1 \wedge P\} S_1 \{Q\} \\ \vdots & \wedge \{B_2 \wedge P\} S_2 \{Q\} \\ \square B_n \rightarrow S_n & \vdots \\ \text{fi} & \wedge \{B_n \wedge P\} S_n \{Q\} \end{array}$$

Weakest Precondition:

$$\begin{array}{l} wp.(\text{if } \dots \text{fi}).Q \equiv (B_1 \vee B_2 \vee \dots \vee B_n) \\ \wedge (B_1 \Rightarrow wp.S_1.Q) \\ \wedge (B_2 \Rightarrow wp.S_2.Q) \\ \vdots \\ \wedge (B_n \Rightarrow wp.S_n.Q) \end{array}$$

Verificación con Weakest Precondition:

$$\begin{array}{ll} \{P\} \text{ if } B_1 \rightarrow S_1 \{Q\} \\ \square B_2 \rightarrow S_2 \\ \vdots \\ \square B_n \rightarrow S_n \\ \text{fi} \end{array} \equiv P \Rightarrow wp.(\text{if } \dots \text{fi}).Q$$

Programa anotado:

```

⋮
{(B0 ∨ B1 ∨ ... ∨ Bn) ∧
(B0 ⇒ wp.S0.Q) ∧ ... ∧ (Bn ⇒ wp.Sn.Q)}
if B0 →
  {B0 ∧ wp.S0.Q}
  S0
  {Q}
□ B1 →
  {B1 ∧ wp.S1.Q}
  S1
  {Q}
⋮
□ Bn →
  {Bn ∧ wp.Sn.Q}
  Sn
  {Q}
fi
{Q}
⋮

```

5. Ciclo o repetición (do):

Verificación con Ternas de Hoare:

$$\begin{aligned}
 \{P\} \text{ do } B \rightarrow S \text{ od } \{Q\} &\equiv \left. \begin{array}{l}
 \text{Existe } I \text{ (invariante) tal que} \\
 P \Rightarrow I \\
 \wedge I \wedge \neg B \Rightarrow Q \\
 \wedge \{I \wedge B\} S \{I\} \\
 \wedge \\
 \text{Existe función de cota } t : \text{Estados} \mapsto \text{Int} \\
 \text{(i) } I \wedge B \Rightarrow t \geq 0 \\
 \text{(ii) } \{I \wedge B \wedge t = T\} S \{t < T\}
 \end{array} \right\} \text{(terminación)}
 \end{aligned}$$

Programa anotado:

```

⋮
{I}
do B →
  {I ∧ B}
  S
  {I}
od
{I ∧ ¬B}
⋮

```

Anotaciones Apiladas

$$\begin{array}{l}
 \{R\} \\
 \{P\} \\
 S \\
 \{Q\}
 \end{array}
 \equiv
 R \Rightarrow P \wedge
 \begin{array}{l}
 \{P\} \\
 S \\
 \{Q\}
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{l}
 \{P\} \\
 S \\
 \{Q\} \\
 \{R\}
 \end{array}
 \equiv
 \begin{array}{l}
 \{P\} \\
 S \\
 \{Q\}
 \end{array}
 \wedge
 Q \Rightarrow R$$

Nota: Las anotaciones apiladas funcionan como si hubiera un **skip**.

Propiedades

- $\{P\} S \{False\} \equiv (P \equiv False)$ (Exclusión de milagros)
- $wp.S.False \equiv False$
- $wp.S.Q \wedge wp.S.R \equiv wp.S.(Q \wedge R)$
- $wp.S.Q \vee wp.S.R \Rightarrow wp.S.(Q \vee R)$